

A.01	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Parametre çökmesi	Parametrelerde uyumsuzluk var
- Kullanılan parametreleri bir yere not alın - Sürücünün RUN modunda olmadığına emin olun ve Fn001 ile parametreleri sıfırlayın - Sürücüyü yeniden başlatın - Kaydettiğiniz parametreleri yeniden sürücüye girin - Eğer sorun çözülmediyse sürücüyü tamire gönderin		

A.02	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Analog Dijital Çevirici Arızası	Analog Dijital Çevirici Arızalı
Sürücü üzerindeki analog-dijital çevirici devre hatası, sürücü tamire gönderilmeli		

A.03	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Aşırı hız	Servo motor çalışabileceği hızdan fazlasına zorlandı
- Analog modda hız kontrolü yapılıyorsa (Pn005.1=0), EMJ motor için Pn300=300, EMG motor için Pn300=200 olarak ayarlanıp denenmeli. - Pals modunda kontrol yapılıyorsa, elektronik dişli oranınızı kontrol edin (Pn201, Pn202). Uygulanan pals frekansını düşürün. - Servo motor bağlantısında U, V, W fazlarının sıralaması hatalı. Düzeltip tekrar deneyin		

A.04	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Aşırı yük	Servo motor uzun süre nominal torkundan daha fazla bir karşı kuvvet ile karşılaştı.
- Mekaniği herhangi bir sıkışmaya karşı kontrol edin - Motor frenli ise, frenin doğru ayarlandığını ve frenin açık olduğunu kontrol edin - Motorun güç kablolarının doğru bağlandığına emin olun - Fn002 ile motoru JOG modunda eksen boyunca hareket ettirin. Motor herhangi bir noktada duraksama yapıyorsa o noktada mekaniksel sorun olabilir - Kontrolcü üzerinden ivme sürelerini arttırarak yeniden deneyin - Un003 üzerinden motorun durma ve çalışma esnasındaki zorlanmaları gözlemleyin, dururken maksimum 10, çalışma esnasında maksimum 80 görmeniz gerekmektedir. Durma esnasında 10'dan fazla bir değer görüyorsanız motor montaj hatalıdır. Çalışma esnasında 80'den fazla bir değer görüyorsanız muhtemelen daha büyük güçte bir motor kullanmanız gerekecektir - Motora bağlı redüktör, kaplin gibi ara elemanların merkezinde işlendiğinden emin olun		

A.05	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Pozisyon hata sayaç aşımı	Hafıza alanı taşma yaşadı
- Servo RUN konumunda değilken kontrolcü sürekli pals üretmiş olabilir - Pn004.0= - Elektronik dişli oranı çok yüksek olabilir. Pn201 ve Pn202'yi kontrol edin		

A.06	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Pozisyon hata limit aşımı	Ayarlanan limit değeri
- Pn504'te ayarlanan değer çok düşük, varsayılan değer 1024'tür - Pozisyon referans pals frekansı çok yüksek, pals girişini yumuşatın ve elektronik dişli oranını düşürün. - Servo kazançları uygun değil. Pn102 ve Pn104'ün değerlerini arttırın, örneğin Pn102=320 Pn103=100 Pn104=80 gibi. - Servo motorun özellikleri yükü (tork ve atalet momenti gibi) karşılamıyor, yük ve servo motorun kapasitesini gözden geçirin - U, V, W kablolarının motora doğru sırayla bağlandığından emin olun		

A.07	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Hatalı elektronik dişli oranı	Girilen elektronik dişli oranı uygun değil
Pn201, Pn202 veya Pn203'e girilen dişli oranı uygun değil, Pn201/Pn202 oranının 0.01 ile 100 arası olduğuna emin olun		

A.08/09	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Akım tespiti hatalı	Akım ölçüm devresinde hata var
- Fn005'i kullanarak akım ofsetini ayarlayın - Sürücüde akım ölçümü yapan entegrenin kanallarından en az biri hatalı. Sürücü tamire gönderilmeli		

A.10	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder hatası	Artımlı tip enkoder hatası
- Enkoder kablosunun takılı olduğunu kontrol edin - Kablodaki tellerde kopukluk / temassızlık olmadığından emin olun - Varsa aynı kodlu başka bir Enkoder kablosu ile deneyin		

A.12	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Aşırı akım	Aşırı akım ölçümü
- Sürücünden çıkan U, V, W uçlarının motora orijinal kablосуyla bağlandığından emin olun - U, V, W kablolarının motora doğru sırayla bağlandığından emin olun - Enkoder kablusunun bağlı ve kablodaki tellerde kopukluk / temassızlık olmadığından emin olun - Servo motor kablосunda U,V veya W arasında, ya da U,V veya W ile topraklama arasında kısa devre olup olmadığını kontrol edin. Bobin uçlarının arasındaki Ohm değerlerinin eşit olduğundan emin olun. - Dinamik fren çok sık aktif olmuş olabilir. Frenleme operasyonunun frekansını düşürün. - Ortam ısısı 55 °C'nin üzerine çıkmış olabilir. Ortamı soğutmak için önlem alın - Servo sürücünün fanı arızalanmış olabilir. Tamir gerekmektedir - C-fazının enkoder açısı sapmış olabilir. Tamir gerekmektedir - Sürücüdeki parametreleri Fn001 fonksiyonu ile sıfırlayın, sürücüyü kapatıp açın ve tekrar deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp açın. Hata artık oluşmuyorsa CN1 soketinde lehimden kaynaklı bir kısa devre olabilir - Frenli motor, freni açılmadan uzun süre çalıştırılması durumunda bu hata oluşur. Sürücünün tamire gönderilmesi gerekmektedir - Sürücünün motoru sürdüğü IPM modülü zarar görmüş olabilir, Sürücünün tamire gönderilmesi gerekmektedir - Aşırı yük ya da rejeneratif güç, rejenerasyon direncinin kapasitesini aşmaktadır. Yük ve çalışma şartlarını gözden geçirin - Yanlış alarm sinyali, Pn521'in değerini 1 olarak değiştirin		

A.13	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Aşırı voltaj	Aşırı besleme voltajı
- Sistemin enerjisini derhal kesin - Sürücünün L1, L2 ve L1C, L2C beslemesine gelen voltaj olması gerektiğinden fazla - Elektrik hattında aşırı kompanzasyon olabilir - EDC serisi, EDB04AMA'dan EDB15AMA'ya, Pro04AMA'dan Pro15AMA'ye ve Pro-E04A'dan Pro-E15A'ya kadar besleme monofaze 200-230V AC. EDB20AMA'dan EDB50AMA'ya, Pro20AMA'dan Pro50AMA aralığı trifaze 200-230V AC. Pro20D'den Pro50D'ye (sadece güç katı) Pro-E20D'den Pro-E50D'ye kadar Trifaze 380-400V AC ile beslenmelidir - Enerji seviyesini kontrol edip, gerekirse varyak-regülatör kullanın - Motorun hızı ve ataletin yük hareketi çok yüksek. Ataletin yük hareketini ve eksi yük değerlerini kontrol edin. Yük ve çalışma şartlarını gözden geçirin - Ani akım limit direnci bağlı değil, anormal güç kaynağı voltajına ve ani akım limit direncinde aşırı yüke sebebiyet veriyor. Güç kaynağını kontrol edip ana devrenin açılıp kapanma sayısını düşürün. - Yanlış alarm sinyali, Pn521'in değerini 1 olarak değiştirin		

A.14	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Düşük voltaj	Düşük besleme voltajı
- Sistemin enerjisini derhal kesin - Sürücünün L1,L2 ve L1C,L2C beslemesine gelen voltaj olması gerektiğinden düşük - Servo sürücünün sigortası atmış olabilir, tamir gerekmektedir +1 ile +2 arasındaki köprü çıkartılmış olabilir. Köprüyü yeniden takın - Elektrik hattında yetersiz kompanzasyon olabilir - EDC serisi, EDB04AMA'dan EDB15AMA'ya, Pro04AMA'dan Pro15AMA'ye ve Pro-E04A'dan Pro-E15A'ya kadar besleme monofaze 200-230V AC. EDB20AMA'dan EDB50AMA'ya, Pro20AMA'dan Pro50AMA aralığı trifaze 200-230V AC. Pro20D'den Pro50D'ye (sadece güç katı) Pro-E20D'den Pro-E50D'ye kadar Trifaze 380-400V AC ile beslenmelidir. - Enerji seviyesini kontrol edip, gerekirse varyak-regülatör kullanın		

A.15	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	İç direnç hatası	İç direnç hatası
- Sürücü içindeki ölçüm yapmaya yarayan dirençte arıza var. Sürücü tamire gönderilmeli. - B2 - B3 arası köprü bağlı değil (iç direnç kullanılıyorsa). Kontrol edin		

A.16	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Rejenerasyon direnci hatası	Rejenerasyon direnci hatası
- Motor ivmesiz bir şekilde kalkış-duruşa maruz kalmış ise bu hata görülür. Kontrolcünden ivmelenme süresinin arttırılması gerekmektedir. - Motor öngörülenden yüksek atalette bir sistemi tahrikte kullanılmıştır, uygulamaya göre harici bir direnç alınıp sürücü üzerindeki B2-B3 köprüsü sökülüp, harici direncin B1-B2 uçlarına takılması gerekmektedir - Motor seçimi yanlıştır, bir üst güçte motor seçilmelidir		

A.20	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Faz eksikliği	Fazlardan biri eksik
3x380 Trifaze bağlantılı sürücülerde fazlardan birinin bağlı olmaması / gelmemesi durumunda bu hata ile karşılaşılır. Kabloları fiziksel olarak kontrol edin - Fazlar arasındaki voltajın 380V AC, Faz-Nötr/Toprak arası voltajın 220V AC olduğunu ölçü aleti ile kontrol edin		

A.21	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Anlık güç kaybı	Anlık elektrik gidip gelmesi
Sürücü çalışırken elektriğin bir anlık gidip-gelmesi durumunda bu hata ile karşılaşılır. Sürekliliğinde sürücüde kalıcı hasarlar oluşabilir. Şebeke voltajını kontrol ediniz, gerekirse UPS kullanınız		

A.22	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Motor ısısı sensörü arızalı	Motor ısısı sensörü arızalı
- Enkoder kablolarında sorun var. Servo motor enkoder kablosunu düzeltin - Isı sensörü geri bildirim sinyali gelmiyor. Sürücü tamire gönderilmeli		

A.23	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Fren aşırı akım hatası	Fren aşırı akım hatası
Rejeneratif direnç çok küçük, dış direnci daha yüksek bir direnç ile değiştirin		

A.25/A.26/A.27	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	U&V&W fazlarında aşırı akım	U&V&W fazlarında aşırı akım
- Servo motor kabloları yanlış, ya da bağlantı hatalı. Pn005 ve Pn840 parametrelerini düzeltin - Servo motor ısısı çok yüksek ve demagnetizasyona sebep veriyor. Kazanç ayarlarını kontrol ediniz. Yüksek olabilir.		

A.28	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder Isınma Hatası	Nikon Enkoder ısısı yüksek
Nikon enkoder ısısı çok yüksek. (Santigrat derece olarak)		

A.42	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Servo motor tip hatası	Parametre - motor tipi uyumsuzluğu
ProNet / ProNet-E sürücüsü için EMJ motor için Pn005.3 = 0 EMG motor için Pn005.3 = 1 olmalı		

A.43	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Mutlak enkoder hatası	Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatası
- Mutlak enkoder kullanımında hafıza ile ilgili bir hata oluşmuş. Fn010 ve Fn011 ile mutlak enkoder hatalarını temizleyin ve tekrar deneyin - Kablodaki pilin voltajını kontrol edin, gerekirse değiştirin - Pn840.2'nin ayarını düzeltin. - ProNet-02A□□ / EMJ-02A□A□□ için 0 - ProNet-04A□□ / EMJ-04A□A□□ için 1 - ProNet-08A□□ / EMJ-08A□A□□ için 2 - ProNet-10A□□ / EMJ-10A□A□□ için 3 - ProNet-10A□□ / EMG-10A□A□□ için 3 - ProNet-15A□□ / EMG-15A□A□□ için 4 - ProNet-20A□□ / EMG-20A□A□□ için 5 - ProNet-30A□□ / EMG-30A□A□□ için 6 - ProNet-50A□□ / EMG-50A□A□□ için 7 - Fn001 ile servo sürücünün ayarlarını sıfırlayıp parametreleri tekrar girin - Motor faz açısını kontrol edin. - Sorun devam ederse ürünü tamire gönderin		

A.45	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatası	Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatalı
- Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatalı, hatayı temizlemek için F010 fonksiyonunu kullanın - Eğer alarm F011 ile temizlenmiyorsa enkoderi değiştirin		

A.46	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Mutlak enkoder dönüş bilgisi taşması	Mutlak enkoder dönüş bilgisi taşı
- Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatalı, hatayı temizlemek için F010 fonksiyonunu kullanın - Eğer alarm F011 ile temizlenmiyorsa enkoderi değiştirin		

A.47	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Mutlak enkoder batarya hatası	Mutlak enkoderin batarya sorunu var
- Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatalı, Fn010 ile hatayı temizleyin - Eğer alarm F011 ile temizlenmiyorsa enkoderi değiştirin		

A.48	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Mutlak enkoder batarya hatası	Mutlak enkoderin batarya sorunu var
- Bataryanın voltajı belirlenmiş olan 3.1V'dan daha düşük. Bataryayı değiştirip tekrar deneyin - Enkoder kablusunun içinde bir batarya yok. Pn002.2'nin değerini 1 yaparak mutlak enkoderi artımlı enkoder olarak kullanın		

A.50	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder haberleşme hatası	Enkoder ile haberleşmede zaman aşımı oluştu
17Bit enkoderli servo sistemde haberleşme hatası oluşmuş - Enkoder parametreleri hatalı. Pn840.0'ını düzeltin - Motor-sürücü arasındaki enkoder kablusunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğine emin olun - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın - Kabloları pano içinden değil, dışarıdan - hariçten yürüterek deneyin - Enkoder kablolarını kontrol edin, hatalıysa düzeltin - Sorun devam ederse ürünü tamire gönderin		

A.51	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Mutlak enkoder aşırı hız hatası	Mutlak enkoder dönüş bilgisi hatalı
- Mutlak enkoder kullanımında hafıza ile ilgili bir hata oluşmuş. Fn010 ve Fn011 ile mutlak enkoder hatalarını temizleyin ve tekrar deneyin - Kablodaki pilin voltajını kontrol edin, gerekirse değiştirin - Servo motor güç beslemesi olmadan 100RPM ile çalışıyorsa F010 ile hatayı temizleyin - Sorun devam ederse ürünü tamire gönderin		

A.52	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder veri hatası	Mutlak enkoder çözücü hatası
- Fn011 ile hatayı temizleyin - Eğer sorun devam ediyor ise sürücüde bulunan mutlak enkoder bilgisini çözen elektronik komponentte hata mevcut. Tamiri gönderin		

A.53	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder veri hatası	Enkoder veri hatası
- Enkoderin hesaplama sonucu hatalı, F011 ile hatayı sıfırlayın - Motor sürücü arasındaki enkoder kablosunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğinden emin olun. - Kabloları pano içinden değil dışarıdan-hariçten yürüterek deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp-açın ve tekrar deneyin. - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın. - Aynı kodlu motor ile değiştirip deneyin. - Sorun devam ederse ürünü tamire gönderin		

A.54	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder veri hatası	Enkoder veri hatası
- Eşitlik ve kesme biti hatalı, hatayı temizleyip sıfırlayıp tekrar deneyin - Motor sürücü arasındaki enkoder kablosunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğinden emin olun. - Kabloları pano içinden değil dışarıdan-hariçten yürüterek deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp-açın ve tekrar deneyin. - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın. - Aynı kodlu motor ile değiştirip deneyin. - Sorun devam ederse ürünü tamire gönderin		

A.55	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder checksum hatası	Enkoder checksum hatası
- Motor sürücü arasındaki enkoder kablosunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğinden emin olun. - Kabloları pano içinden değil dışarıdan-hariçten yürüterek deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp-açın ve tekrar deneyin. - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın. - Aynı kodlu motor ile değiştirip deneyin. - Servo sürücüde veya enkoderde hata var. Ürünleri tamire gönderin - Sorun devam ederse servo motoru tamire gönderin		

A.56	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder veri hatası	Enkoder veri hatası
- Kontrol alanının kesme biti hatalı, alarmı temizleyip sıfırlayın ve operasyonu baştan başlatın - Motor sürücü arasındaki enkoder kablosunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğinden emin olun. - Kabloları pano içinden değil dışarıdan-hariçten yürüterek deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp-açın ve tekrar deneyin. - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın. - Aynı kodlu motor ile değiştirip deneyin. - Sorun devam ederse servo motoru tamire gönderin		

A.58	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder veri hatası	Enkoder veri hatası
- EEPROM verisi boş, alarmı temizleyip sıfırlayın ve operasyonu baştan başlatın - Motor sürücü arasındaki enkoder kablosunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğinden emin olun. - Kabloları pano içinden değil dışarıdan-hariçten yürüterek deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp-açın ve tekrar deneyin. - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın. - Aynı kodlu motor ile değiştirip deneyin. - Sorun devam ederse ürünü tamire gönderin		

A.59	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Enkoder veri hatası	Enkoder veri hatası
- EEPROM'un veri formatı hatalı. Alarmı temizleyip sıfırlayın. Enkoder faz açısında sorun olabilir. - Motor sürücü arasındaki enkoder kablosunun yanında taşınan diğer kablolardan elektriksel gürültü bulaşıyor olabilir. Topraklama hattını kontrol edip, toprağın sürücüye kadar geldiğinden emin olun. - Kabloları pano içinden değil dışarıdan-hariçten yürüterek deneyin - CN1 soketini çıkartın, sürücüyü kapatıp-açın ve tekrar deneyin. - Eğer uzun kablo gerekmiyorsa daha kısa kablo kullanın. - Aynı kodlu motor ile değiştirip deneyin. - Sorun devam ederse motoru tamire gönderin		

A.60	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Haberleşme modülü tespit edilemedi	Sürücüye takılan harici haberleşme modülü algılanamadı
- ProNet sürücülere sağdan takılan modüller ile Profibus / Ethercat / DeviceNet gibi özellikler kazandırabilirsiniz. Eğer bu modüllerden birini kullanmıyorsanız Pn006.0=0 olduğuna emin olun - Haberleşme modülü yanlış, alarmı temizleyip sıfırlayın ve işlemi baştan başlatın - Modül ve servo sürücü arasında temassızlık var, konektörün tam yerleştiğine emin olun - Sorun devam ederse haberleşme modülünü değiştirin		

A.61	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Handshaking hatası oluştu	İletişim başarısız
Haberleşme modülünün işlemcisi arızalı, modülü değiştirin		

A.62	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Haberleşme hatası oluştu	İletişim başarısız
- Servo sürücü dönüş bilgisini haberleşme modülünden alamadı, servo sürücü ve modül arasındaki bağlantıyı kontrol ediniz - Eğer sorun devam ediyorsa servo sürücüyü tamire gönderiniz		

A.63	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Modül hatası oluştu	İletişim başarısız
- Haberleşme modülü servo sürücüden cevap paketini alamıyor. Haberleşme modülünü değiştirin - Eğer sorun çözülmediyse servo sürücünün board'u arızalı olabilir. Servo sürücüyü tamire gönderiniz		

A.64	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Bağlantı kesilmesi tespit edildi	İletişim başarısız
- BUS bağlantısı yanlış, bağlantıyı kontrol edin - Bir modül hatası oluştu, haberleşme modülünü değiştirin		

A.66	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	CAN haberleşme hatası	CAN haberleşme hatası oluştu
- Enkoderden gelen sinyal hattında gürültü var, enkoder bağlantısındaki gürültüye karşı önlem alın - CanOpen iletişimi kesildi. - CanOpen parametre ayarlarının eşleştiğini teyit edin. - Kontrolcünüzü kapatıp açın ve CanOpen üzerinden hata temizleme komutu gönderin - Modül hatalı olabilir, haberleşme modülünü değiştirin		

A.67	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Heartbeat zaman aşımı	Heartbeat zaman aşımı
- Ana istasyon Heartbeat zaman aşımı sinyali gönderiyor, servo sürücü ve ana istasyon arasındaki bağlantıyı kontrol edip düzeltiniz - CanOpen iletişimi kesildi. - CanOpen parametre ayarlarının eşleştiğini teyit edin. - Kontrolcünüzü kapatıp açın ve CanOpen üzerinden hata temizleme komutu gönderin		

A.69	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Senkronizasyon sinyali izleme döngüsü ayarlanandan daha uzun	Senkronizasyon sinyali izleme döngüsü ayarlanandan daha uzun
- Senkron sinyalin döngüsü ve yapılmak istenen işlemin zamanı birbirine uymuyor. Senkronizasyonun döngü zamanını düzeltin - CanOpen iletişimi kesildi. - CanOpen parametre ayarlarının eşleştiğini teyit edin. - Kontrolcünüzü kapatıp açın ve CanOpen üzerinden hata temizleme komutu gönderin		

A.70	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Senkronizasyon sinyali zaman aşımı.	Senkronizasyon sinyali zaman aşımı.
Senkronizasyon sinyali zaman aşımı.		

A.00	Alarm Adı	Alarm Açıklaması
	Hata yok	Hata yok
• Normal çalışma durumu		